



Luca Bruzzone

Professore associato

✉ luca.bruzzone@unige.it

☎ +39 010 335 2967

Istruzione e formazione

1997

Laurea in Ingegneria Meccanica

110/110 e lode

Università di Genova

Esperienza accademica

2017 - IN CORSO

Professore Associato

Università di Genova

1999 - 2017

Ricercatore Universitario

Università di Genova

Esperienza professionale

1998 - 1999

Ingegnere progettista meccanico

Techint Italimpianti - Genova - IT

Attività didattica

Dall'Anno Accademico 2001/2002 ha in affidamento insegnamenti ufficiali presso l'Università degli Studi di Genova; attualmente ha in affidamento i seguenti insegnamenti:

- Dinamica e controllo dei sistemi meccanici per il corso di laurea in Ingegneria Meccanica, sede di Genova
- Dinamica e controllo dei sistemi meccanici per il corso di laurea in Ingegneria Meccanica, sede di La Spezia
- Meccanica applicata alle macchine per il corso di laurea in Ingegneria Meccanica, sede di La Spezia
- Laboratorio di Meccatronica per il corso di laurea magistrale in Ingegneria Meccanica, Progettazione e Produzione
- Fondamenti di progetto industriale 1 per il corso di laurea magistrale in scienza e ingegneria dei materiali

Dal 2003 è membro della Commissione Piani di Studio per i Corsi di Studio in Ingegneria Meccanica, di cui è attualmente Coordinatore per le Lauree Triennali.

Attualmente Coordinatore del Corso di Studi in Ingegneria Meccanica, curriculum Automazione, per la sede di La Spezia.

Interessi di ricerca

Attività di ricerca

Nel settore scientifico/disciplinare ING-IND/13 (Meccanica applicata alle macchine) ed in particolare nel campo dell'automazione industriale e della robotica. Ha partecipato a programmi di ricerca Europei (EUROShoE, Sub Bottom Cutter, ROBOCLIMBER, SmartWire), nazionali (Parallel Robots Interacting with Dynamic Environments, PRIDE, PRIN 2000; Mini-PKM for special applications, MiniPaR, PRIN 2003; minirobotic gripping devices, PRIN 2005); ha lavorato nell'ambito della European thematic network EURON. Nel 2013-2014 è stato responsabile scientifico del Programma di Ricerca finanziato in ambito POR-FESR Regione Toscana AutoGrom.

La sua attività di ricerca è focalizzata principalmente in questi campi:

- robotica mobile
- robotica industriale ed in particolare parallela
- dispositivi di afferraggio robotici miniaturizzati e a giunti flessibili
- algoritmi di controllo per robot, basati su modelli cinematici e dinamici
- modellazione e progettazione di sistemi mecatronici
- progettazione meccanica di wave energy converters
- controllo frazionario

Riconoscimenti per l'attività scientifica

Best Paper Award IFIT 2016, First International Conference of IFToMM Italy, 1-2 dicembre 2016, Vicenza, Italy.

Best Paper Award in Robotic Systems 10th IEEE/ASME International Conference on Mechatronic and Embedded Systems and Applications, September 10-12, 2014, Senigallia, Ancona, Italy.

Emerald Literati Network Highly Commended Award 2011 for the publication: L. Bruzzone, G. Bozzini, "A flexible joints microassembly robot with metamorphic gripper," *Assembly Automation*, Vol. 30, No. 3, 2010, pp. 240-247.

Emerald Literati Network Highly Commended Award 2009 for the publication: G. Acaccia, L. Bruzzone, R. Razzoli, "A modular robotic system for industrial applications", *Assembly Automation*, Vol. 28, No. 2, 2008, pp. 151-162.