



## Luca Bruzzone

Professore associato

✉ luca.bruzzone@unige.it

☎ +39 010 335 2967

### *Istruzione e formazione*

1997

#### **Laurea in Ingegneria Meccanica**

110/110 e lode

Università di Genova

### *Esperienza accademica*

2017 - IN CORSO

#### **Professore Associato**

Università di Genova

1999 - 2017

#### **Ricercatore Universitario**

Università di Genova

### *Esperienza professionale*

1998 - 1999

#### **Ingegnere progettista meccanico**

Techint Italimpianti - Genova - IT

### *Attività didattica*

Dall'Anno Accademico 2001/2002 ha in affidamento insegnamenti ufficiali presso l'Università degli Studi di Genova; attualmente ha in affidamento i seguenti insegnamenti:

- Dinamica e controllo dei sistemi meccanici per il corso di laurea in Ingegneria Meccanica, sede di Genova
- Dinamica e controllo dei sistemi meccanici per il corso di laurea in Ingegneria Meccanica, sede di La Spezia
- Meccanica applicata alle macchine per il corso di laurea in Ingegneria Meccanica, sede di La Spezia
- Laboratorio di Meccatronica per il corso di laurea magistrale in Ingegneria Meccanica, Progettazione e Produzione
- Fondamenti di progetto industriale 1 per il corso di laurea magistrale in scienza e ingegneria dei materiali

Dal 2003 è membro della Commissione Piani di Studio per i Corsi di Studio in Ingegneria Meccanica, di cui è attualmente Coordinatore per le Lauree Triennali.

Attualmente Coordinatore del Corso di Studi in Ingegneria Meccanica, curriculum Automazione, per la sede di La Spezia.

## ***Interessi di ricerca***

### **Attività di ricerca**

Nel settore scientifico/disciplinare ING-IND/13 (Meccanica applicata alle macchine) ed in particolare nel campo dell'automazione industriale e della robotica. Ha partecipato a programmi di ricerca Europei (EUROShoE, Sub Bottom Cutter, ROBOCLIMBER, SmartWire), nazionali (Parallel Robots Interacting with Dynamic Environments, PRIDE, PRIN 2000; Mini-PKM for special applications, MiniPaR, PRIN 2003; minirobotic gripping devices, PRIN 2005); ha lavorato nell'ambito della European thematic network EURON. Nel 2013-2014 è stato responsabile scientifico del Programma di Ricerca finanziato in ambito POR-FESR Regione Toscana AutoGrom.

La sua attività di ricerca è focalizzata principalmente in questi campi:

- robotica mobile
- robotica industriale ed in particolare parallela
- dispositivi di afferraggio robotici miniaturizzati e a giunti flessibili
- algoritmi di controllo per robot, basati su modelli cinematici e dinamici
- modellazione e progettazione di sistemi mecatronici
- progettazione meccanica di wave energy converters
- controllo frazionario

### **Riconoscimenti per l'attività scientifica**

Best Paper Award IFIT 2016, First International Conference of IFToMM Italy, 1-2 dicembre 2016, Vicenza, Italy.

Best Paper Award in Robotic Systems 10th IEEE/ASME International Conference on Mechatronic and Embedded Systems and Applications, September 10-12, 2014, Senigallia, Ancona, Italy.

Emerald Literati Network Highly Commended Award 2011 for the publication: L. Bruzzone, G. Bozzini, "A flexible joints microassembly robot with metamorphic gripper," *Assembly Automation*, Vol. 30, No. 3, 2010, pp. 240-247.

Emerald Literati Network Highly Commended Award 2009 for the publication: G. Acaccia, L. Bruzzone, R. Razzoli, "A modular robotic system for industrial applications", *Assembly Automation*, Vol. 28, No. 2, 2008, pp. 151-162.